

### MI.70xx LabVIEW driver

Library Spectrum.llb Library MI70xx.llb Library Timestmp.llb Demo program TestMI70rec.vi Demo program TestMI70rep.vi Demo program FifoMI70.vi

# Table of contents

Driver structure	4
Installation Spectrum driver	4
Installation LabVIEW driver	4
Library Timestmp.llb	4
Library MI70xx.llb	
VI MI.70xx Init	
Cluster BoardInfo	5
VI MI.70xx Default	
Cluster Settings	
VI MI.70xx Reset	7
Sequencing control	
Singleshot/replay	
Loop	
Synchronisation	
Demo VI TestMI70rec.VI	
Demo VI TestMI70rep.VI	12
Demo VI FifoMI70.VI	13
Register numbers	14
Error codes	14

© Spectrum Systementwicklung Microelectronic GmbH - 2004 Ahrensfelder Weg 13-17, 22927 Grosshansdorf, Germany

SBench is a registered trademark of Spectrum Systementwicklung Microelectronic GmbH.

MS-DOS, Windows and Windows NT are trademarks or registered trademarks of Microsoft Corporation.

LabVIEW is a trademark of National Instruments Corporation.

MATLAB is a registered trademark of The MathWorks Inc.

Agilent VEE is a trademark of Agilent.

FlexPro is a registered trademark of Weisang & Co.

DASYLab is a registered trademark of DATALOG GmbH.

Spectrum reserves the right to make improvements and/or changes to the products and/or programs at any time in order to improve design and to supply the best product possible.

### <u> Treiber – Struktur</u>

Der vorliegende Treiber für LabVIEW setzt auf den Standard Spectrum Treibern für Windows 9x/ME/NT/2000/XP auf. Neue Versionen des Standardtreibers können jederzeit kostenlos aus dem Internet (<u>http://www.spec.de</u>) geholt werden.

Der Treiber ist mit den Versionen 4.x, 5.x und 6i von LabVIEW für Windows 9x/ME/NT/2000/XP lauffähig.

Der LabVIEW Treiber besteht aus einer allgemeine Bibliothek für den Zugriff auf den Spectrum Treiber, aus einer speziellen Bibliothek mit Funktionen für die MI.70xx Kartenserie und aus einem Beispiel VI, das Gebrauch von diesen Funktionen macht.

# Installation Spectrum Treiber

Die Installation der Standard Spectrum Treiber sollte zuerst erfolgen. Eine Anleitung für die Installation befindet sich im jeweiligen Handbuch der Hardware. Für die Arbeit unter Windows NT/2000/XP ist es unbedingt notwendig den korrekten Kartentyp mit dem Konfigurationsutility einzustellen. Soll ein Treiber-Update aufgespielt werden, so muß der Rechner nach dem Aufkopieren einmal neu gestartet werden.

# Installation LabVIEW Treiber

Die Dateien des Archivs werden durch das Installationsprogramm in ein beliebiges Verzeichnis kopiert. Zur Installation benötigen Sie den Lizenzcode, der zusammen mit Ihrer Lieferung gekommen ist. Die grundlegende Bibliothek Spectrum.IIb ist für jedes unterstützte Betriebssystem einmal vorhanden. Bitte kopieren Sie nach der Installation die entsprechende Datei aus einem der Unterverzeichnisse in das Hauptverzeichnis in dem sich die anderen Treiberteile befinden.

# **Bibliothek Timestmp.llb**

Diese Bibliothek arbeitet mit allen MI Karten zusammen und beinhaltet zwei VI's zum Einstellen des Timestamp Modus und zum Auslesen der aufgezeichneten Timestamps.

# Bibliothek MI70xx.llb

In dieser Bibliothek sind einige Funktionen enthalten für die Ansteuerung der MI.70xx. Diese Bibliothek setzt auf der allgemeinen Bibliothek Spectrum.Ilb auf, die die Verbindung zum Spectrum Treiber herstellt. Es gibt für jedes Betriebssystem eine Spectrum.Ilb, in der jeweils der passende Treiber adressiert wird. Alle Bibliotheken werden als editierbare Dateien ausgeliefert. Damit können ohne Probleme eigene Änderungen oder Erweiterungen in die Treiber eingebaut werden.

### **Driver structure**

The driver for LabVIEW is based on the standard Spectrum driver for Windows 9x/ME/NT/2000/XP New versions of the standard driver could be downloaded from the internet <u>http://www.spec.de</u> without any cost.

The driver supports the versions 4.x, 5.x and 6i of LabVIEW for Windows 9x/ME/NT and LabVIEW for Windows2000/XP. The driver consists of a basic library for accessing the Spectrum driver, a special library for the MI.70xx board series and two demo VI which uses these functions.

# Installation Spectrum driver

The standard Spectrum driver should be installed first. An installation guide is found in the hardware manual of the specific board. If using Windows NT/2000/XP the correct board type must be selected with the configuration utility. After a driver update, the PC must be rebooted.

# Installation LabVIEW driver

The files of the archive are copied in any directory by the installation program. For installation of the LabVIEW driver you need a licence code, which you receive together with the board and the software.

The basic library Spectrum.llb is available in a special version for every supported operating system. You have to copy the right version from the sub directory to the main directory where the other driver parts are located after installation of the driver.

# Library Timestmp.llb

The library works with all MI boards. There are two functions in the library to setup the timestamp mode and to read out the recorded timestamps.

# Library MI70xx.llb

This library contains some functions for accessing the MI.70xx. This library is based upon the basic library Spectrum.Ilb. This basic library connects the software to the Spectrum driver. For each supported operating system one basic library is delivered. This basic library addresses the corresponding driver. All LabVIEW drivers are delivered editable. This allows the user to implement changes or additional functionality in the drivers.. Dieses VI dient zur Initialisierung der Karte. Es wird die Standard Initialisierung des Treibers aufgerufen und danach werden einige Daten der Karte aus dem onboard EEProm ausgelesen. Diese Initialisierung muß einmalig vor allen anderen Befehlen durchgeführt werden. Ansonsten kann die Karte nicht adressiert werden.

### <u>Eingänge</u>

Board Index der Karte, die ausgelesen werden soll.

#### <u>Ausgänge</u>

Count Anzahl der gefundenen Spectrum PCI Karten. Error Fehlermeldung des Treibers. Die Fehlercodes sind im Anhang beschrieben. Boardinfo Ein Cluster mit Karteninformationen ausgelesen aus dem onboard EEProm.

Count Board

I16 I16

2000

Error

116

¶¶ 1 [0..6] ▶ **2 2 2** 2

### **Cluster BoardInfo**

- Type Typ der Karte. Der Typcode entspricht dem Kartennamen als Hexadezimalzahl. MI.7020 hat den Code 7020<sub>(hex)</sub> = 28704<sub>(dez)</sub>.
- Prod Mon Produktionsmonat. Wird bei Produktion der Karte oder bei Aktualisierung auf neuen Stand eingetragen.
- Prod Year Produktionsjahr. Wird bei Produktion der Karte oder bei Aktualisierung auf neuen Stand eingetragen.

Serial No Seriennummer der Karte.

- Samplerate Maximale Abtastrate der Karte. Abhängig vom verwendeten Kartentyp. Die genauen Werte können im Handbuch der Karte eingesehen werden..
- Memsize Installierter Gesamtspeicher auf der Karte. Es wird der Speicher in Bytes angegeben.
- Features Bitfeld mit installierten Features der Karte. Die Beschreibung der einzelnen Bits ist der Hardware Beschreibung zu entnehmen.

### VI MI.70xx Default

Dieses VI generiert einen Cluster mit Karteneinstellungen, der für die weitere Verarbeitung mit dem VI MI.70xx Set genutzt werden kann. Der Cluster wird mit funktionierenden Einstellungen vorbelegt. Initialises the installed boards and the software driver. The standard initialisation function of the driver is called and after that some data is read from the onboard EEProm. The initialisation must be performed one time before any other commands are alloweed to access the board.

Inputs Board Index of the board to be read out.

#### <u>Outputs</u> Count

new bo

boardinfo

905

Number of found Spectrum boards.

- Error Errorcode of the driver. The errorcodes are listed at the end of this document.
- Boardinfo A cluster of board information read out from the onboard EEProm.
- Type
   Type of the board. The typecode is matching the board name as a hexadecimal value. The MI.7020 has the code 7020<sub>(hex)</sub> = 28704<sub>(dec)</sub>

   Prod Mon
   Production month. Is set at production of the board or at an update to a current version.
- Prod Year Production year. Is set at production of the board or at an update to a current version.
- Serial No Samplerate Serial number of the board. Maximum samplerate of the board. This value is depending on the used board type. The maximum values are found in the hardware manual. Memsize Installed memory on the board. The memory is given in Bytes.
- Features Bit field which identifies installed features of the board. The features defined by one bit are described in the hardware manual.

This VI generates a cluster of board settings that could be used with the VI MI.70xx. The cluster is filled with a working default setup.

### VI MI.70xx Set

Dieses VI dient zum Übertragen aller Einstellungen an die MI.70xx. Wenn die Einstellungen nicht geändert werden, so ist der Aufruf dieser Funktion nur einmalig nötig. Die Einstellungen werden in einer Schleife gesetzt und am Ende eventuell aufgetretene Fehler abgefangen und zurückgemeldet. Bei aufgetretenem Fehler wird der Fehlercode, das Register, das den Fehler generiert hat sowie der fehlererzeugende Wert zurückgemeldet.



#### <u>Eingänge</u> Board

Karte.

Nummer der adressierten

Settings Cluster mit Einstellungen für die Karte. Der genaue Inhalt des Clusters ist weiter unten beschrieben.

Boardinfo Cluster mit Karteninformationen wie weiter oben beschrieben.

<u>Ausgänge</u>

Error Cluster mit Fehlerinformationen falls bei der Übertragung der Einstellungen Fehler ein aufgetreten ist.

This VI writes the settings to the MI.70xx. If the settings are not changed this function must only be called one time. The parameters are set in a sequence. At the end of the sequence a check for errors is made. If an error has occured the errorcode, the error generating register and the error generating value are given back. The registers are listed at the end of the document.

<u>Inputs</u>	
Board	Number of the addressed board.
Settings	Cluster with settings of the board. The cluster itself is described on the next page.
Boardinfo	Cluster with board information as described above.
Outputs	
Error	Cluster with error information. Is only filled up if an error has accured on writing the settings to the board.

### **Cluster Settings**

Memsize	Speichertiete der Karte in Samples.	Memsize	Memsize of the board in samples.
Posttrigger	Anzahl Samples, die nach dem Trigger-	Posttrigger	Number of samples to be stored after the
	ereignis aufgenommen werden soll.		recognition of a trigger event.
Channel Enable	Bitfeld der für die Aufnahme freigeschalteten	Channel Enable	Bitfield of the enabled channels for
	Kanäle.		recordina.
Triggermode	Modus der Triggererkennung	Triggermode	Mode of the trigger recognition
ChX Triggermode	Triagermodus für den Kanal Wird is nach	Ch¥ Triggermode	Trigger mode for this channel is used
Chx mggenhode	aingostalltam globalam Triggermedur	Chx mggemiode	depending on the global trigger mode
	engesieniem globalem mggernoads		depending on me global mgger mode.
ChX Triggerpattern	Triggerpattern für den Kanal. Muster für die	ChX Triggerpattern	Iriggerpattern for this channel. Pattern for
	Iriggererkennung.		the trigger recognition.
ChX Triggermask	Triggermask tür den Kanal. Maske tür die	ChX Triggermask	Triggermask for this channel. Mask fir the
	Triggererkennung.		trigger recognition.
ChX Triggeredge	Triggerede für den Kanal. Flanke der	ChX Triggeredge	Triggeredge for this channel. Edge for the
	Triggererkennung.		trigger recognition.
ChX Pulsewidth	Pulsewidth für den Kanal. Länge, die das	ChX Pulsewidth	Pulsewidth for this channel. The number of
	Triggermuster anliegen muß, um ein		samples the triager pattern must be present
	Triggerereignis guszulösen		until a triager event is recognised
Samplerate	Abtastrate für die Aufzeichnung und	Samplerate	Samplerate for recording and generating in
oumpierule	Windergabe in Hz	Julipierule	
Clockalvider	Extra Clock Teller für externe Samplerate	Clockalvider	Extra clock divider for external samplerate
	und Synchronisation		and synchronisation.
External Clock	Der externe lakteingang wird als lakt-	External Clock	The external clock is used as clock source.
	erzeuger genutzt.	PLL Enable	Clock generation is done with the help of
PLL Enable	Takterzeugung über interne PLL.		the internal PLL
ClockOut	Der interne Takt wird ausgegeben.	ClockOut	The internal clock is put out.
Clock 110 Ohm	Der Takteingang wird auf 110 Ohm	Clock 110 Ohm	The clock input is set to 110 Ohm
	Abschluß geschaltet.		termination.
Ch0 low 1100hm	Bit 0 bis 15 vom Kanal 0 wird auf 110	Ch0 low 1100hm	Sets 110 ohm termination for channel 0
	Ohm Abschluß geschaltet.		bit 0 to 15
ChO high 1100hm	Bit 16 bis 31 yom Kanal 0 wird auf 110	ChO high 1100hm	Sets 110 ohm termination for channel 0
cho nigh i roonn	Ohm Abschluß geschaltet	cho ngh i roonn	hit 16 to 31
Chillow 1100hm	Bit 0 bis 15 yom Kanal 1 wird auf 110	Chillow 1100hm	Sate 110 ohm termination for channel 1
	Onm Abschlub geschälter.		
Ch I high I 100hm	Bit 16 bis 31 vom Kanal I wird auf 110	ChT high TTOOhm	Sets 110 ohm termination for channel 1
	Ohm Abschluß geschaltet.		bit 16 to 31
-		<b>T</b>	<b>-</b> 1 • · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
Trigger Out	Ein infern erkanntes Triggerereignis wird	Trigger Out	The internal recognized trigger event is put
	ausgegeben		out on the connector.
TriggerX 110Ohm	Der Triggereingang für Kanal X wird auf	TriggerX 110 Ohm	The trigger input for channel X is set to 110
	110 Ohm Abschluß geschaltet.		Ohm termination.
Ch0 Output	Kanal 0 wird als Ausgang genutzt	Ch0 Output	Channel 0 is used as output (generating
1	(Datengenerierung)	'	data)
Ch1 Output	Kanal 1 wird als Ausaana genutzt (Daten-	Ch1 Output	Channel 1 is used as output laenerating
	generierung)		data)
Singleshot	Es wird eine einzelne Ausgabe der Daten	Singleshot	The programmed data is generated for one
Singleshol	La wird ente entreme Ausgube der Dülen	Singleshol	The programmed data is generated for one

	abgespielt.
Out on trigger	Die Datenausgabe startet erst mit dem
	Triggerereignis.
Multi	Multiple Recording Modus wird
	eingeschaltet. Nur möglich, wenn diese
	Option auch installiert ist.
Gate	Gated Sampling Modus wird eingeschaltet.
	Nur möglich, wenn diese Option auch
	installiert ist.

Die Grenzen der einzelnen Eingabewerte sind im Handbuch der Karte nachzulesen.

	time on the outputs.
Out on trigger	Data output is started after the trigger event, not before.
Multi	Enables the Multiple Recording Mode. This mode could only be used if the option is installed.
Gate	Enabled the Gated Sampling Mode. This mode could only be used if the option is installed.

The valid values of the different parameters could be found in the hardware manual.

### VI MI.70xx Start

Mit dem VI Start wird die Karte mit den aktuellen Einstellungen gestartet. Wenn die Einstellungen nicht geädert werden, ist es nicht nötig diese vor einem Start neu zu übertragen.

Nummer der adressierten Karte.

### <u>Eingänge</u>

Board

#### <u>Ausgänge</u>

Error Fehlercode der Funktion. Die Fehlercodes sind im

Anhang beschrieben.

Board **I16** 0 Error set Param 10 116

This VI starts the board with the current settings. If the settings are not changed they don't need to be programmed again before starting the board.

**Inputs** Number of the addressed board. Board

**Outputs** Error

Errorcode of the driver. The errorcodes are listed at the end of this document.

### VI MI.70xx Reset

Mit diesem VI wird ein Software Reset für die Karte durchgeführt, die aktuelle laufende Aufzeichnung der Karte sofort unterbrochen. Aufgezeichnete Daten im Speicher sind nicht gültig.



This VI makes a software reset of the board. The currently running recording stops and data in memory is not valid.

### <u>Eingänge</u>

Nummer der adressierten Karte. Board

#### <u>Ausgänge</u> Error

Fehlercode der Funktion. Die Fehlercodes sind im Anhang beschrieben.

Inputs Board

Number of the addressed board.

#### Outputs Error

Errorcode of the driver. The errorcodes are listed at the end of this document.

### VI MI.70xx Stop

Mit dem VI Stop wird die Aufzeichnung/Ausgabe der Karte sofort unterbrochen. Aufgezeichnete Daten im Speicher sind nicht gültig.

#### <u>Eingänge</u>

Nummer der adressierten Karte. Board

#### <u>Ausgänge</u>

Fehlercode der Funktion. Die Fehlercodes sind im Error Anhang beschrieben.

### VI MI.70xx Status

Liest den Status der MI.70xx aus.

<u>Eingänge</u>	
Board	Nummer der adressierten Karte.

<u>Ausgänge</u>	
Error	Fehlercode der Funktion. Die Fehlercodes sind im
	Anhang beschrieben.
Status	Statuscode der MI.70xx:
	0 = Aufzeichnung/Ausgabe läuft.
	10 = Trigger gefunden.
	20 = Karte bereit.

Board 10	Error T16 SHITRUM Status GET PARAM

Board **I16** 

0

20

the end of this document.

Reads out the status of the MI.70xx.

Board Number of the addressed board.

Errorcode of the driver. The errorcodes are listed at the end of this document.

Statuscode of the MI.70xx.

0 = Recording/Generation is still running.

10 = Trigger has been found.

20 = Board is ready.

#### VI MI.70xx Write Board Schreibt Daten in den Speicher der MI.70xx. Die Daten werden für die Ausgabe benutzt. Die Länge des Datensatzes muß der im Feld Tru Channel 0 Memsize eingestellten Speichertiefe setting [116] 0 entsprechen. Die Daten werden für ch0 inout ch1 inout 0-Error getrennt I16 übertragen. Wenn ein Kanal für die Aufnahme eingestellt ist, so werden Channel 1 auch keine Daten in den Speicher

Writes data into the memory of the MI.70xx. This data is used for output. The length of the data must be correspond to the parameter "memsize". Data is written separately for the both channels. If recording is enabled for one channel no data is transferred for this channel.

### Fingänge

geschrieben.

beiden

Kanäle

die

<u>Eingänge</u>		<u>Inputs</u>	
Board	Nummer der adressierten Karte.	Board	Number of the addressed board.
Settings	Cluster der Einstellungen für die Aufnahme und	Settings	Cluster with parameters for recording and
	Wiedergabe.		generating data.
Channel0	16 Bit breite Daten für Kanal 0.	Channel0	16 bit wide data for channel 0.
Channel 1	16 Bit breite Daten für Kanal 1.	Channel1	16 bit wide data for channel 1.
<u>Ausaänae</u>		<u>Outputs</u>	
Frror	Feblercode der Funktion. Die Feblercodes sind im	Error	Errorcode of the driver. The errorcodes are listed at

Fehlercode der Funktion. Die Fehlercodes sind im Frron Anhang beschrieben.

Errorcode of the driver. The errorcodes are listed at the end of this document.

This VI stops the recording loop/generation of the board. Any recorded data in memory is not valid.

Errorcode of the driver. The errorcodes are listed at

<u>Inputs</u> Number of the addressed board. Board

Inputs

Outputs

Error

**I16** 

Error

<u>Outputs</u> Error

Status

### VI MI.70xx Read

Liest Daten aus dem Speicher der MI.70xx. Die Länge der Datensätze entspricht der vorher programmierten Speichertiefe. Die Daten werden für die beiden Kanäle getrennt übertragen. Wenn ein Kanal für die Ausgabe eingestellt ist, so werden für diesen Kanal auch keine Daten übertragen.



Reads out data from the memory of the MI.70xx. The length of the data corresponds to the programmed parameter "memsize". Data is read out separately for the both channels. If on channel is set to data generation, no data is transferred for this channel.

<u>Eingänge</u>		<u>Inputs</u>	
Board	Nummer der adressierten Karte.	Board	Number of the addressed board.
Settings	Cluster der Einstellungen für die Aufnahme und Wiedergabe.	Settings	Cluster with parameters for recording and generating data.

<u>Outputs</u>

Channel0

Channel1

Error

#### <u>Ausgänge</u>

Error	Fehlercode der Funktion. Die Fehlercodes sind im
	Anhang beschrieben.
Kanal O	16 Bit breite Daten des Kanal 0.

Kanal 1 16 Bit breite Daten des Kanal 1.

### VI MI.70xx Sync

Das VI Sync dient zur Synchronisation mehrerer Karten untereinander. Es werden hier nur die eigentlichen Synchronisationsinformationen übertragen, die restlichen Einstellungen und der Start der Karte erfolgen mit den oben angebenen Funktionen. Wenn nur eine Karte im System verwendet wird, so braucht diese Funktion nicht verwendet zu werden.

Board 0 1100	
	Error TIG

The VI Sync is used to synchronise several boards with each other. This VI will only transfer the synchronisation information. All other settings and the start of the board is done as described before. If only one board is present in the system this function need not to be used.

Errorcode of the driver. The errorcodes are listed at

the end of this document.

16 bit wide data of channel 0.

16 bit wide data of channel 1.

<u>Eingänge</u>		<u>Inputs</u>	
Board	Nummer der adressierten Karte.	Board	Number of the addressed board.
Sync	Karte wird synchronisiert.	Sync	This board is synchronised.
Clock Master	Diese Karte generiert den Takt für die anderen	Clock Master	This board generates the clock for all other
	Karten. Es darf nur eine Karte als Clock Master gesetzt werden.		boards. Only one board is allowed to be clock master.
Trigger Master	Diese Karte generiert den Trigger für die anderen Karten. Es darf nur eine Karte als	Trigger Master	This board generates the trigger event for all other boards. Only one board is allowed to be
	Trigger Master gesetzt werden.		trigger master.
		<u>Outputs</u>	
<u>Ausgänge</u>		Error	Errorcode of the driver. The errorcodes are
Error	Fehlercode der Funktion. Die Fehlercodes sind im Anhang beschrieben.		listed at the end of this document.

# <u>Ablaufsteuerung</u>

Die VI müssen für die verschiedenen Vorgänge in der jeweils angegebenen Reihenfolge aufgerufen werden.

### Einzelaufnahme/wiedergabe

- VI Init (Nur beim ersten mal)
- VI Set
- VI Write (Wenn Daten ausgegeben werden)
- VI Start
- VI Status (Bis Status Ready zurückgegeben wird.)
- VI Read (Wenn Daten aufgezeichnet werden)

### **Schleife**

- VI Init (Nur beim ersten mal)
- VI Set
- VI Write (Nur wenn Daten ausgegeben werden)
  - Schleife
  - VI Write (Nur wenn Daten sich geändert haben)
  - VI Start
  - VI Status (Bis Status Ready zurückgegeben wird.)
  - VI Read (Wenn Daten aufgezeichnet werden)

### **Synchronisation**

- VI Init (Nur beim ersten mal)
- VI Set f
  ür alle Karten
- VI Write f
  ür alle Karten (Wenn Datenausgabe)
- VI Sync an Clock Master Board
- VI Sync an alle Slave Boards.
- VI Start an alle Trigger Slave Boards
- VI Start an Trigger Master Board.
- VI Status (Bis alle Karten Status Ready)
- VI Read an alle Karten (Wenn Datenaufnahme)

# **Sequencing control**

The VI's must be called for the different tasks in the afterwards defined sequence.

### Singleshot/replay

- VI Init (only first time)
- VI Set
- VI Write (If data is generated)
- VI Start
- VI Status (Until status ready is read)
- VI Read (If data is recorded)

### Loop

- VI Init (only first time)
- VI Set
- VI Write (If data is generated)
  - Loop
  - VI Write (If data has changed)
  - VI Start
  - VI Status (Until status ready is read)
  - VI Read (If data is recorded)

### **Synchronisation**

- VI Init (only first time)
- VI Set for all boards
- VI Write for all boards (If data is generated)
- VI Sync for clock master board
- VI Sync for clock slave board(s)
- VI Start for trigger slave board(s)
- VI Start for trigger master board
- VI Status (Until all boards status ready)
- VI Read for all boards (If data is recorded)

### Demo VI TestMI70rec.VI

Im Demo VI TestMI70rec werden die Funktionen des Treibers als Beispiel genutzt um eine einfache interaktive Oberfläche für die Aufnahme von Daten zur Verfügung zu stellen. The demo VI TestMI70rec shows the use of the functions of the driver. A simple interactive panel allows recording with the MI70xx.

ESTMI70rec.VI		
File Edit Operate Project Windows Help		
Singleshot	MI.70xx Record - Mode	init error serial nr. 1 memsize 16777216 1 samplerate 12500000
memsize\$ [1024]posttrigger]\$ [512]channel enable\$ [1]triggermode \$ [0]ch0 triggermode \$ [10]ch1 triggermode \$ [10000]ch1 triggeredge \$ [10000]ch1 triggeredge \$ [10000]ch1 pulsewidth \$ [1]samplerate \$ [100000]clockdivider \$ [1]	settings         Char           PLL enable         ○         1111           external clock         1111           clockout         1111           clock ot         1111           chol low 110 0 hm         1111           chol low 110 0 hm         1111           chol low 110 0 hm         1111           chol trigger 110 0 hm         1111           chol inout         1111           chol inout         1111           singleshot         1111           out on triager         1111           gate         9	Intel 0 (input)       Channel 1 (input)         11000011111111       0         111111       0         111111       0
I		

Oben rechts im VI werden ein paar der bei der Initialisierung ausgelesenen Daten angezeigt. Unten rechts wird die Fehlerinformation der Einstellungen angezeigt. Hiermit können fehlerhafte Einstellungen lokalisiert und behoben werden. Eine Liste der möglichen Fehler und die Zuordnung der Register ist im Anhang zu finden.

Mit dem grünen "Singleshot" Knopf kann eine einzelne Aufnahme mit den eingestellten Daten ausgelöst werden. Der blaue "Scope" Knopf löst eine Aufnahmeschleife mit ständiger Aktualisierung der Daten aus. Die Einstellungen werden einmalig vor dem Start der Schleife vorgenommen, es ist also nicht möglich, die Einstellungen während der Schleife zu verändern. Der rote Knopf bricht die Schleife wieder ab. At the right top corner of the panel are some data of the onboard EEProm shown that are read out on initialisation of the board. In the right bottom corner the error information of the setup is shown. Using this information one could find any error in the settings and resolve the problem. A list of the error codes and the register information is found in the appendix of the documentation.

The green "Singleshot" button runs a single recording of the board. The blue "Scope" button runs a recording loop with automatic actualisation of data. The settings are made one time before starting the loop. No changes to the parameters are written to the board as long as the loop is running. The red button cancels the loop.

### Demo VI TestMI70rep.VI

Im Demo VI TestMI70rep werden die Funktionen des Treibers als Beispiel genutzt um eine einfache interaktive Oberfläche für die Ausgabe von Daten zur Verfügung zu stellen.

The demo VI TestMI70rep shows the use of the functions of the driver. A simple interactive panel allows generating of data with the Mi70xx.



Oben rechts im VI werden ein paar der bei der Initialisierung ausgelesenen Daten angezeigt. Unten rechts wird die Fehlerinformation der Einstellungen angezeigt. Hiermit können fehlerhafte Einstellungen lokalisiert und behoben werden. Eine Liste der möglichen Fehler und die Zuordnung der Register ist im Anhang zu finden.

Mit dem grünen "Singleshot" Knopf kann eine einzelne Wiedergabe mit den eingestellten Daten ausgelöst werden. Der blaue "Scope" Knopf löst eine Wiedergabeschleife mit ständiger Aktualisierung der Daten aus. Die Einstellungen werden einmalig vor dem Start der Schleife vorgenommen, es ist also nicht möglich, die Einstellungen während der Schleife zu verändern. Der rote Knopf bricht die Schleife wieder ab.

Bis auf die Synchronisation mehrerer Karten kann die komplette Funktionalität der MI.70xx in den Demo VI's (TestMI70rep/TestMI70rec) genutzt werden. Alle Eingaben geschehen dabei als Rohdaten in der gleichen Form, wie sie auch an den Treiber weitergereicht werden.

Die Daten sind für die Ausgabe als Array vorhanden (Output) oder in Form von ausgelesene Daten (Input). At the right top corner of the panel are some data of the onboard EEProm shown that are read out on initialisation of the board. In the right bottom corner the error information of the setup is shown. Using this information one could find any error in the settings and resolve the problem. A list of the error codes and the register information is found in the appendix of the documentation.

The green "Singleshot" button runs a single replaying of the board. The blue "Scope" button runs a replaying loop with automatic actualisation of data. The settings are made one time before starting the loop. No changes to the parameters are written to the board as long as the loop is running. The red button cancels the loop.

Besides the synchronisation of several boards the complete functionality of the MI70xx could be used in the Demo VI's

(TestMI70rep/TestMI70rec). All inputs are in raw data format in the same format that is requested by the driver.

Data is present as an array for output or also as an array for input.

# Demo VI FifoMI70.VI

Dieses VI zeigt den Betrieb des FIFO Modus mit den MI.70xx Karten unter LabVIEW. Nach Start des VI werden kontinuierlich mit den eingestellten Parametern Daten von der Karte gelesen und dargestellt. Im Beispiel wird ein Kanal aufgezeichnet und in einem Output Array dargestellt.

Soll eine andere Anzahl Kanäle aufgezeichnet werden, so müssen die Einstellungen angepaßt werden. This VI shows the use of the FIFO mode with the MI.70xx boards under LabVIEW. After starting the VI, data is recorded and displayed continuously with current parameters. In this example one channels is displayed in a output array.

If another number of channels should be recorded it is necessary to change the settings.

FifoM170.vi	- ₽ ×
ile Edit Operate Project Windows Help	
🖒 🚱 🛑 🛙 13pt Application Font 🔄 🗜 🗉 🖬 💌	MI.30xx
Image: Serial nr.       Image: MI.7020       MI.7020         init error       serial nr.       I         0       memsize       16777216         samplerate       125000000       (c) SPECTRUM GmbH	
Deaming       Channel 0 (Input)       Channel 1 (Input)         memize       \$1024       PLL enable       \$         pasttiggel       \$512       external clock (       \$         channel enable       \$1       clocktoul       \$       \$         channel enable       \$1       clocktoul       \$       \$       \$         chol tiggemode       \$10       chol big 110 0 hm       \$	

Um höhere Geschwindigkeiten mit dem FIFO Modus zu erreichen, können die Buffer vergrößert werden und die Anzeige der Daten herausgenommen werden.

Im Wert "FIFO blocks transferred" werden die bis jetzt übertragenen Blöcke mitgezählt. Das Feld "FIFO End Code" zeigt bei Beendigung des FIFO Modus den Fehlercode an. Die Fehlercodes sind weiter hinten im Handbuch beschrieben. To get higher transfer speed it is useful to increase the FIFO buffers and to disable the data display.

The value "FIFO Blocks transferred" counts the blocks that have been transferred so far. The value "FIFO End Code" displays the errorcode for the FIFO mode if FIFO mode stops automatically. The errorcodes are explained at the end of this manual.

# **Register numbers**

These register numbers will be given back by the vi <code>"MI.70xx Set"</code> if an error occurs.

0	Command	40000	Trigger mode
10	Status	40100	Trigger Output
10000	Memsize	40110	Trigger 110 Ohm Channel 0
10100	Posttrigger	40111	Trigger 110 Ohm Channel 1
11000	Channel Enable	40200	Trigger mode Channel 0
20000	Samplerate	40201	Trigger mode Channel 1
20030	PLL Enable	41000	Singleshot
20100	External Clock	41100	Out on Trigger
20110	Clock Output	43000	Trigger pattern Channel 0
20120	Clock110 Ohm	43001	Trigger pattern Channel 1
20040	Clockdivider	43100	Trigger mask Channel 0
30060	110 Ohm Channel0 Low	43101	Trigger mask Channel 1
30070	Inout Channel0	44000	Pulsewidth Channel 0
30160	110 Ohm Channel0 High	44001	Pulsewidth Channel 1
30170	Inout Channel 1		
30260	110 Ohm Channel1 Low	220000	Multiple Recording
30360	110 Ohm Channel1 High	220400	Gated Sampling

# Error codes

error name	value	value	description
	(hex)	(dec.)	
ERR_OK	0	0	Execution OK, no error.
ERR_INIT	1	1	The board number is not in the range of 0 to 15. When initialisation is executed: the board number is yet initialised, the old definition will be used
ERR_NR	2	2	The board is not initialised yet. Use the function SpcInitBoard or SpcInitPCIBoards first
ERR_TYP	3	3	Initialisation only: The type of board is unknown.
ERR_FNCNOTSUPPORTED	4	4	This function is not supported by the hardware version.
ERR_LASTERR	10	16	Old Error waiting to be read.
ERR_ABORT	20	32	Abort of wait function
ERR_BOARDLOCKED	30	48	Access to the driver already locked by another program. Stop the other program before starting this one.
ERR_REG	100	256	The register is not valid for this type of board.
ERR_VALUE	101	257	The value for this register is not in a valid range, the allowed values and ranges are listed in the board specific documentation.
ERR_FEATURE	102	258	Feature is not installed on this board
ERR_SEQUENCE	103	259	Channel sequence is not allowed.
ERR_READABORT	104	260	Data read is not allowed after aborting the data acquisition.
ERR_NOACCESS	105	261	Access to this register denied. No access for user allowed.
ERR_POWERDOWN	106	262	Not allowed if powerdown mode is activated.
ERR_CHANNEL	110	272	The channel number may not be accessed on the board: Either it is not a valid channel number or the
			channel is not accessible due to the actual setup (e.g. Only channel 0 is accessible in interlace mode)
ERR_RUNNING	120	288	The board is still running, this function is not available now or this register is not accessible now.
ERR_ADJUST	130	304	Automatic adjustion has reported an error. Please check the boards inputs.
ERR_NOPCI	200	512	No PCI BIOS is found on the system.
ERR_PCIVERSION	201	513	The PCI bus has the wrong version. SPECTRUM PCI boards require PCI revision 2.1 or higher.
ERR_PCINOBOARDS	202	514	No SPECTRUM PCI boards found.
ERR_PCICHECKSUM	203	515	The checksum of the board information has failed.
ERR_DMALOCKED	204	516	DMA buffer not available now.
ERR_MEMALLOC	205	517	Internal memory allocation failed.
ERR_FIFOBUFOVERRUN	300	768	Driver buffer overrun in FIFO mode.
ERR_FIFOHWOVERRUN	301	769	Hardware buffer overrun in FIFO mode.
ERR_FIFOFINISHED	302	770	FIFO transfer has been finished, programmed number of buffers has been transferred.
ERR_FIFOSETUP	309	777	FIFO setup not possible, transfer rate to high (max 250 MB/s)
ERR_TIMESTAMP_SYNC	310	784	Synchronisation to external reference clock failed.